

# Yer Operasyonlarında Otonom Araçlar ve Robotik Çözümler



[Hemen Başvur!](#)

# OPERASYONEL BAĞLAM

Yer hizmetleri operasyonları; hız, emniyet, izlenebilirlik ve kaynak verimliliğinin aynı anda yönetilmesini gerektiren yüksek tempolu süreçlerden oluşur. Bu yapı içinde özellikle handling, yükleme-boşaltma, transfer süreçleri, ekipman ve araç yönetimi, operasyonel karar destek mekanizmaları ile saha içi hareketliliğin daha akıllı ve daha öngörülebilir hale gelmesi büyük önem taşımaktadır.

Bu nedenle humanoid robotlar ve otonom mobilite çözümleri; saha operasyonlarının daha izlenebilir ve verimli şekilde yürütülmesi açısından giderek daha fazla önem kazanmaktadır.

## Hangi Alanlarda Otonom Mobilite Ve Robotik Dönüşüm Arıyoruz?

Robotik mobilite ve otonom sistemler, yer hizmetleri operasyonlarında farklı kullanım alanlarında değerlendirilebilir. Bu kapsamda öne çıkan başlıca alanlar aşağıdaki gibidir:

- Apron ve yer hizmetleri süreçlerinde kullanılacak otonom araçlar ve mobilite çözümleri,
- Hâlihazırda kullanılan araçların retrofit yaklaşımlarla otonomlaştırılması,
- Bagaj operasyonları, yükleme/boşaltma ve saha içi fiziksel işlerde destek sağlayabilecek robotik sistemler, özellikle humanoid robotlar,
- Tekrarlayan, saha içinde destek gerektiren veya fiziksel varlık gerektiren belirli operasyon adımları için humanoid çözümler.

## Kim?

bundan etkilenen paydaşlar kimler?

Yer Hizmetleri Ekipleri ve Saha içi mobilite ile süreç verimliliğinden etkilenen tüm operasyon paydaşları.

## Ne?

çözülmesi gereken problem nedir?

Yer hizmetleri operasyonlarındaki fiziksel operasyon adımları ve saha içi araç kullanımı gibi süreçler yoğun insan emeği gerektirmektedir.

## Neden?

bu problemi çözülmeye değer yapan neden nedir?

İnsan emeğine ve koordinasyonuna dayalı operasyonel verimliliği sınırlandırmakta, standartlaşmayı zorlaştırmakta ve fiziksel iş yükünü artırmaktadır.

## Nasıl?

bu sorun nasıl ortadan kaldırılabilir?

Yer hizmetleri süreçlerine uygun otonom araçlar ve fiziksel operasyon adımlarında görev alabilecek robotik sistemler ile

### Challenge Cümlesi:

Yer hizmetleri operasyonlarında manuel koordinasyona ve fiziksel iş gücüne dayalı süreçler; robotik ve otonom sistem teknolojileriyle nasıl daha verimli ve emniyetli hale getirilebilir?